

一、(10 分) 假设某种意外事故的发生次数受某种随机因素影响, 并且事故的发生次数可以用条件泊松过程 $N(t)$ 来刻画, 即假设随机因素为一个随机变量 Λ , 在 $\Lambda = \lambda$ 的条件下, 过程 $\{N(t), t \geq 0\}$ 是参数为 λ 的泊松过程。若 Λ 的期望和方差分别为 $E(\Lambda) = a$, $Var(\Lambda) = b^2$, 请计算 $Cov(N(1), N(2))$ 。

解: 因为 $E(N(t)) = tE(\Lambda) = at$,

$$\begin{aligned} E(N(1)N(2)) &= E(E(N(1)N(2) | \Lambda)) \\ &= E(E(N(1)(N(2) - N(1)) + N^2(1) | \Lambda)) \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
&= E\left(E(N(1)(N(2) - N(1)) \mid \Lambda) + E(N^2(1) \mid \Lambda)\right) \\
&= E\left(E(N(1) \mid \Lambda) \cdot E(N(2) - N(1) \mid \Lambda)\right) + E(\Lambda + \Lambda^2) \\
&= E(\Lambda^2) + E(\Lambda + \Lambda^2) \\
&= 2\text{Var}(\Lambda) + 2E^2(\Lambda) + E(\Lambda) \\
&= 2b^2 + 2a^2 + a
\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
\therefore \text{Cov}(N(1), N(2)) &= E(N(1)N(2)) - E(N(1))E(N(2)) \\
&= 2b^2 + 2a^2 + a - a \cdot 2a \\
&= 2b^2 + a
\end{aligned}$$

二、(10分) 乘客按照强度为 $\lambda = 100$ (人/小时) 的泊松过程到达车站候车, 公交车每隔 15 分钟将候车的乘客全部送走。假设每位乘客等待时间不超过 10 分钟, 就没有等待成本; 反之, 其等待时间超过 10 分钟, 则有等待成本 c 。请计算一次发车乘客的总等待成本的期望。

解:

解一: 直观上只有前 5 分钟达到的乘客有等待成本, 而前 5 分钟达到的乘客数量为 $E(N(\frac{5}{60})) = 100 \times \frac{1}{12} = \frac{25}{3}$, 所以成本为 $\frac{25c}{3}$ 。

解二：令 T_i 为第 i 个乘客的到达时间，则一次发车乘客的总等待成本的期望为

$$\underline{E\left(\sum_{i=1}^{N(t)} cI_{\{t-T_i>10\}}\right)} \quad (\text{这里 } t=15)。$$

因为根据定理 3.2.3,

$$\begin{aligned} E\left(\sum_{i=1}^{N(t)} cI_{\{t-T_i>10\}} \mid N(t)=n\right) &= E\left(\sum_{i=1}^n cI_{\{t-U_{(i)}>10\}} \mid N(t)=n\right) \\ &= E\left(\sum_{i=1}^n cI_{\{t-U_i>10\}} \mid N(t)=n\right) \\ &= \sum_{i=1}^n cE(I_{\{t-U_i>10\}}) \\ &= ncP\{U_i < t-10\} \\ &= nc \frac{t-10}{t} \end{aligned}$$

其中 $\frac{t-10}{t} = \frac{5}{15} = 1/3$ 。

$$E\left(\sum_{i=1}^{N(t)} cI_{\{t-T_i>a\}}\right) = \frac{c}{3} E(N(t)) = \frac{c\lambda t}{3} = \frac{100 \times 1/4 \times c}{3} = \frac{25c}{3}。$$

三、(15分) 假设随机向量列 $\{(Z_n, Y_n), n \geq 1\}$ 是独立同分布的, 从而 $\{Z_n\}$, $\{Y_n\}$ 都是独立同分布, 但 Z_i 和 Y_i 之间允许不独立。假设 H 是 Z_n 的分布, G 是 Y_n 的分布, F 是 $Z_n + Y_n$ 的分布, 且这些分布都是连续分布。假设 $\{Z_n\}$ 表示系统是开着的时间, 记 $P(t) = P\{t \text{ 时刻系统是开的}\}$, 设

$$E(Y_n + Z_n) < \infty, \text{ 证明: } \lim_{t \rightarrow +\infty} P(t) = \frac{E(Z_1)}{E(Z_1) + E(Y_1)}。$$

教材定理 4.4.2.

证明：令 $X_1=Z_1+Y_1$ 对第一次更新的时刻取条件概率得

$$P\{t \text{ 时刻系统是开着} | X_1 = x\} = \begin{cases} P\{Z_1 > t | X_1 = x\}, & x \geq t \\ P(t-x), & x < t \end{cases}$$

$$\begin{aligned} P(t) &= \int_0^{+\infty} P\{t \text{ 时刻系统是开着} | X_1 = x\} dF(x) \\ &= \int_t^{+\infty} P(Z_1 > t | X_1 = x) dF(x) + \int_0^t P(t-x) dF(x) \\ &= P(Z_1 > t, X_1 > t) + \int_0^t P(t-x) dF(x) \quad (\text{全概率公式}) \\ &= P(Z_1 > t) + \int_0^t P(t-x) dF(x) \\ &= \bar{H}(t) + \int_0^t P(t-x) dF(x) \end{aligned}$$

根据定理 4.2.2 可得更新方程的解：为

$$P(t) = \bar{H}(t) + \int_0^t \bar{H}(t-x) dM(x)$$

又 $\int_0^{+\infty} \bar{H}(t) dt = E(Z_1) < +\infty$ ，且显然 $\bar{H}(t)$ 非负不增，

由关键更新定理得

$$\lim_{t \rightarrow +\infty} P(t) = \frac{\int_0^{+\infty} \bar{H}(t) dt}{E(Y_1 + Z_1)} = \frac{E(Z_1)}{E(Z_1) + E(Y_1)}$$

四、(5分) 证明: 如果状态 i 是常返的, 且状态 i 与状态 j 互通, 则 j 是常返的。

教材定理 5.2.4.

证: 因为状态 i 与状态 j 互通, 则存在 m, n 使得 $P_{ij}^{(m)} > 0, P_{ji}^{(n)} > 0$. 所以对任意 $s \geq 0$, 有

$$P_{jj}^{(m+n+s)} \geq P_{ji}^{(m)} P_{ii}^{(s)} P_{ij}^{(n)},$$

从而

$$\sum_s P_{jj}^{(m+n+s)} \geq P_{ji}^{(m)} P_{ij}^{(n)} \sum_s P_{ii}^{(s)} = \infty,$$

即 j 是常返的.

五、(15分) 一个盒子里总是有两个球，球的颜色是红色和蓝色。在每个阶段，随机选择一个球，然后用一个新的球替换，替换为相同颜色的球的概率为 0.6，替换为相反颜色的球的概率为 0.4。如果最初两个球都是红色的，设 X_n 定义为在第 n 次选择和随后的替换之后，盒子中红色球的数量，则 $\{X_n, n=0,1,2,\dots\}$ 是马尔可夫链。

- (1) 求转移概率矩阵；
- (2) 求极限概率；
- (3) 求选定的第三个球是红色的概率。

解:

$$(1) P = \begin{pmatrix} 0.6 & 0.4 & 0 \\ 0.2 & 0.6 & 0.2 \\ 0 & 0.4 & 0.6 \end{pmatrix}.$$

(2) 极限概率满足如下方程组

$$\begin{cases} \pi_1 = 0.6\pi_1 + 0.2\pi_2 \\ \pi_2 = 0.4\pi_1 + 0.6\pi_2 + 0.4\pi_3 \\ \pi_1 + \pi_2 + \pi_3 = 1 \end{cases},$$

解得 $\pi_1 = 0.25$, $\pi_2 = 0.5$, $\pi_3 = 0.25$.

$$(2) P^2 = \begin{pmatrix} 0.44 & 0.48 & 0.08 \\ 0.24 & 0.52 & 0.24 \\ 0.08 & 0.48 & 0.44 \end{pmatrix},$$

$$P(\text{第三个球是红的}) = \sum_{i=0}^2 P(\text{第三个球是红的} | X_2 = i) P(X_2 = i | X_0 = 2)$$

$$= 0 + 0.5P_{2,1}^2 + 1 * P_{2,2}^2 = 0.5 * 0.48 + 0.44 = 0.68 .$$

六、(10分) 潜在顾客到达加油站，且到达服从参数为 8 的泊松分布。然而，只有在加油站有不超过两辆车（包括目前正在加油的车辆）的情况下，顾客才会进入加油站加油。假设为一辆汽车加油所需的时间服从参数为 2 的指数分布，试求：

- (1) 员工给汽车加油的时间比例；
- (2) 潜在顾客流失的比例。

解：设在加油站的顾客的数量为马尔可夫链的状态， $I = \{0,1,2,3\}$.

这是一个生灭过程， $\lambda_0 = \lambda_1 = \lambda_2 = 8$ ， $\mu_1 = \mu_2 = \mu_3 = 2$ ，因此

$$\begin{cases} P_1 = 4P_0 \\ P_2 = 16P_0 \\ P_3 = 64P_0 \\ \sum_{i=0}^3 P_i = 1 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} P_0 = \frac{1}{85} \\ P_1 = \frac{4}{85} \\ P_2 = \frac{16}{85} \\ P_3 = \frac{64}{85} \end{cases}$$

(a) 员工给汽车加油的时间比例为： $1 - P_0 = \frac{84}{85}$.

(b) 潜在顾客流失的比例为： $P_3 = \frac{64}{85}$.

七、(18分) 考虑一个在整数上的随机游走模型, 设每次向右移动一步的概率 $p < \frac{1}{2}$, 向左移动一步的概率为 $1 - p$, S_n 表示时刻 n 质点所处的位置, 假定 $S_0 = a(0 < a < N)$ 。

(1) 证明: $\left\{M_n = \left(\frac{1-p}{p}\right)^{S_n}\right\}$ 是关于 $\{S_n\}$ 的鞅;

(2) 令 $T = \min\{n: S_n = 0 \text{ 或 } N\}$, 即 T 表示随机游走第一次到达 0 或 N 的时刻。假设 T 满足鞅的停时定理, 请利用鞅的停时定理, 计算 $P(S_T = 0)$ 。

教材: 习题 6.4, 答案第 235 页至第 236 页。

八、(17 分) 随机过程 $\{B(t), t \geq 0\}$ 是一个标准布朗运动,

$T_x = \inf \{t : B(t) = x, t \geq 0\}$ 为首达时。

(1) 计算二维随机变量 $(\int_0^1 B(t)dt, B(1))$ 的协方差矩阵;

(2) 给定 $0 < u < v < x$, 计算条件概率 $P\{u < B(t) < v | T_x < t\}$ (计算结果用标准正态分布的分布函数表示)。

解:

$$(1) \text{Var}[B(1)] = 1,$$

$$\begin{aligned} \text{Var}\left[\int_0^1 B(t)dt\right] &= E\left[\int_0^1 B(t)dt \cdot \int_0^1 B(s)ds\right] = E\left[\int_0^1 \int_0^1 B(t)B(s)dt ds\right] \\ &= \int_0^1 \int_0^1 E[B(t)B(s)]dt ds = \int_0^1 \int_0^1 \min(s, t)dt ds \\ &= 2 \int_0^1 \int_0^s tdt ds = \frac{1}{3}, \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \text{Cov}\left(\int_0^1 B(t)dt, B(1)\right) &= E\left[\int_0^1 B(t)dt \cdot B(1)\right] = E\left[\int_0^1 B(t)B(1)dt\right] \\ &= \int_0^1 E[B(t)B(1)]dt = \int_0^1 tdt = \frac{1}{2}, \end{aligned}$$

因此 $(\int_0^1 B(t)dt, B(1))$ 的协方差矩阵为 $\begin{pmatrix} \frac{1}{3} & \frac{1}{2} \\ \frac{1}{2} & 1 \end{pmatrix}$ 。

$$(2) P\{u < B(t) < v | T_x < t\} = \frac{P[u < B(t) < v, T_x < t]}{P[T_x < t]}$$

根据对称性,

$$P[T_x < t] = 2P[B(t) > x] = 2[1 - \Phi(\frac{x}{\sqrt{t}})]$$

$$P[u < B(t) < v, T_x < t] = P[2x - v < B(t) < 2x - u] = \Phi(\frac{2x - u}{\sqrt{t}}) - \Phi(\frac{2x - v}{\sqrt{t}})$$

$$\text{因此 } P\{u < B(t) < v | T_x < t\} = \frac{\Phi(\frac{2x - u}{\sqrt{t}}) - \Phi(\frac{2x - v}{\sqrt{t}})}{2[1 - \Phi(\frac{x}{\sqrt{t}})]}。$$